Préparation à l'oral

Électronique

Correction

Régimes transitoires

Exercice 1 : Circuit RL à deux mailles

oral Mines-Télécom PSI | 3 | 2

▷ *Équation différentielle du premier ordre ;*
▷ *Recherche de condition initiale.*

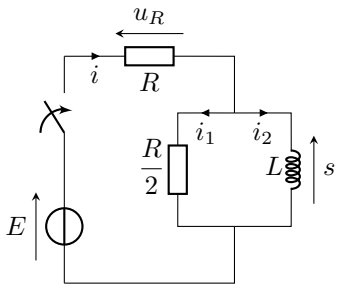


Figure 1 – Notations pour l'étude du circuit RL à deux mailles.

- **Équation différentielle vérifiée par s**

▷ *Première méthode : approche temporelle*

Avec les notations de la figure 1,

Loi des nœuds :
$$i = i_1 + i_2$$

Dérivation :
$$\frac{\mathrm{d}i}{\mathrm{d}t} = \frac{\mathrm{d}i_1}{\mathrm{d}t} + \frac{\mathrm{d}i_2}{\mathrm{d}t}$$

Lois de comportement :
$$\frac{1}{R}\frac{\mathrm{d}u_R}{\mathrm{d}t} = \frac{2}{R}\frac{\mathrm{d}s}{\mathrm{d}t} + \frac{s}{L}$$

Loi des mailles :
$$\frac{1}{R}\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}(E-s) = \frac{2}{R}\frac{\mathrm{d}s}{\mathrm{d}t} + \frac{s}{L}$$
$$-\frac{1}{R}\frac{\mathrm{d}s}{\mathrm{d}t} = \frac{2}{R}\frac{\mathrm{d}s}{\mathrm{d}t} + \frac{s}{L}$$
$$\frac{3}{R}\frac{\mathrm{d}s}{\mathrm{d}t} + \frac{s}{L} = 0$$

Finalement :
$$\boxed{\frac{\mathrm{d}s}{\mathrm{d}t} + \frac{R}{3L}s = 0}$$

ce que l'on peut mettre sous forme canonique :

$$\frac{\mathrm{d}s}{\mathrm{d}t} + \frac{1}{\tau}s = 0 \qquad \text{avec} \qquad \tau = \frac{3L}{R}\,.$$

> ***Rappel de méthode :*** *Comme on veut utiliser la loi de comportement de la bobine, mais qu'elle implique une dérivée, alors on dérive l'équation de travail au préalable.*

▷ *Deuxième méthode : approche fréquentielle*

L'association de la bobine et de la résistance $R/2$ a pour admittance équivalente

$$\underline{Y}_{\text{éq}} = \frac{2}{R} + \frac{1}{\mathrm{j}L\omega}\,.$$

BY-NC-SA

© Étienne Thibierge, www.etienne-thibierge.fr

On identifie alors un pont diviseur de tension entre cette admittance équivalente et la résistance R,

$$\frac{\underline{S}}{\underline{E}} = \frac{\underline{Z_{\text{éq}}}}{\underline{Z_{\text{éq}}} + R} = \frac{1}{1 + R\underline{Y_{\text{éq}}}}$$

d'où on déduit

$$\left(1 + R\underline{Y_{\text{éq}}}\right)\underline{S} = \underline{E} \qquad \text{soit} \qquad 3\underline{S} + \frac{R}{\mathrm{j}L\omega}\underline{S} = \underline{E}\,.$$

Pour pouvoir identifier à une équation différentielle, il faut écrire cette relation sous forme d'un polynôme en $\mathrm{j}\omega$,

$$3\mathrm{j}\omega\,\underline{S} + \frac{R}{L}\underline{S} = \mathrm{j}\omega\underline{E} \qquad \text{d'où} \qquad 3\frac{\mathrm{d}s}{\mathrm{d}t} + \frac{R}{L}s = \frac{\mathrm{d}e}{\mathrm{d}t}\,.$$

Comme $e = E = \text{cte}$ la dérivée est toujours nulle et on en déduit la forme canonique

$$\boxed{\frac{\mathrm{d}s}{\mathrm{d}t} + \frac{R}{3L}s = 0\,.}$$

> ***Moralité :*** *L'approche fréquentielle suivie de l'identification est souvent plus simple, mais il faut bien se rappeler simplifier e lorsqu'elle est constante.*

- **Forme générale des solutions**

L'équation est homogène, il n'y a donc pas de solution particulière (ou autrement dit cette solution est nulle). Seule reste la solution homogène, donc

$$s(t) = A\,\mathrm{e}^{-t/\tau}\,,$$

avec A une constante.

- **Détermination de la condition initiale**

▷ *Étude à l'instant $t = 0^-$:* la seule grandeur continue est i_2 (courant dans une bobine), il n'y a donc qu'elle qu'on détermine. Comme le régime est permanent continu et que la branche contenant le seul générateur du circuit est ouverte, on a directement

$$i_2(0^-) = 0\,.$$

▷ *Étude à l'instant $t = 0^+$:*

Loi des nœuds :	$i(0^+) = i_1(0^+) + i_2(0^+)$
Continuité de i_2 :	$i(0^+) = i_1(0^+)$
Lois de comportement :	$\dfrac{u_R(0^+)}{R} = \dfrac{2s(0^+)}{R}$
Loi des mailles :	$\dfrac{E - s(0^+)}{R} = \dfrac{2s(0^+)}{R}$
Donc :	$E = 3s(0^+)$
Finalement :	$\boxed{s(0^+) = \dfrac{E}{3}\,.}$

> ***Rappel de méthode :*** *Il est* ***absolument inutile*** *de déterminer à $t = 0^-$ une grandeur qui n'est pas continue, et ce même si c'est la grandeur d'intérêt. Comme elle n'est pas continue, sa valeur à 0^- ne nous renseigne* ***pas du tout*** *sur sa valeur à 0^+. Ainsi, les seules grandeurs à déterminer à 0^- sont les grandeurs continues : tension aux bornes d'un condensateur et courant dans une bobine.*
>
> *Rappelons également il n'y a pas de méthode fréquentielle pour déterminer une condition initiale !*

- **Détermination de la constante A**

$$s(0^+) \underset{\text{CI}}{\uparrow} = \frac{E}{3} \underset{\text{sol}}{\uparrow} = A \qquad \text{donc} \qquad A = \frac{E}{3}\,.$$

- **Conclusion**

$$\boxed{s(t) = \frac{E}{3}\,\mathrm{e}^{-t/\tau}\,.}$$

La courbe est représentée figure 2.

BY-NC-SA

© Étienne Thibierge, www.etienne-thibierge.fr

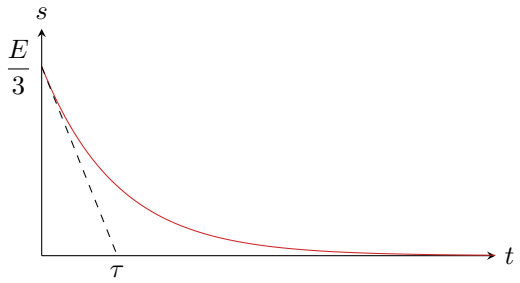
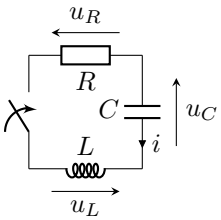


Figure 2 – Courbe représentant la tension s en fonction du temps.

Exercice 2 : RLC série en régime libre

oral CCINP PSI | 1 | 2

▷ *Équation différentielle du second ordre ;*
▷ *Montage expérimental.*



Les notations des courants et tensions ne sont pas explicitées sur le schéma par l'énoncé, auquel cas il est sous-entendu que toutes les tensions sont orientées de façon cohérente avec u_C et que les dipôles sont orientés en convention récepteur.

1 L'intensité i est continue car elle traverse une bobine. Ainsi,

$$\boxed{i(0^+) = i(0^-) = 0}$$

car le circuit est ouvert à $t < 0$. De même, la tension u_C est nécessairement continue car aux bornes du condensateur donc

$$\boxed{u_C(0^+) = u_C(0^-) = U_0}$$

Enfin, la tension aux bornes de la bobine se déduit de la loi des mailles à l'instant $t = 0^+$ et de la loi d'Ohm,

$$u_R(0^+) + u_C(0^+) + u_L(0^+) = 0 \qquad \text{d'où} \qquad \boxed{u_L(0^+) = -u_C(0^+) = -U_0\,.}$$

En régime permanent, le condensateur est équivalent à un interrupteur ouvert donc

$$\boxed{i_\infty = 0\,.}$$

La bobine est équivalente à un fil, si bien que

$$\boxed{u_{L,\infty} = 0}$$

et d'après la loi des mailles on en déduit

$$u_{R,\infty} + u_{C,\infty} + u_{L,\infty} = 0 \qquad \text{d'où} \qquad \boxed{u_{C,\infty} = 0\,.}$$

2 D'après le comportement à $t = 0$, on en déduit que **la grandeur y correspond à l'intensité i**. Un oscilloscope ne peut pas mesurer directement une intensité, il faut donc mesurer une tension qui lui est proportionnelle, c'est-à-dire la tension aux bornes de la résistance. Obtenir la courbe représentant y en fonction de t demande donc **de brancher l'oscilloscope en parallèle de la résistance**.

> *Ici, il n'y a aucun appareil branché sur le secteur type GBF, donc pas de conflit de masse à craindre.*

3 D'après la loi des mailles,

$$u_R + u_C + u_L = 0 \qquad \text{soit} \qquad Ri + u_C + L\frac{\mathrm{d}i}{\mathrm{d}t} = 0$$

en utilisant les lois de comportement. Pour pouvoir relier u_C à i, il est nécessaire dériver,

$$R\frac{\mathrm{d}i}{\mathrm{d}t} + \frac{\mathrm{d}u_C}{\mathrm{d}t} + L\frac{\mathrm{d}^2 i}{\mathrm{d}t^2} = 0 \qquad \text{d'où} \qquad R\frac{\mathrm{d}i}{\mathrm{d}t} + \frac{1}{C}i + L\frac{\mathrm{d}^2 i}{\mathrm{d}t^2} = 0\,.$$

BY-NC-SA

© Étienne Thibierge, www.etienne-thibierge.fr

Écrivons maintenant cette équation sous forme canonique pour faire apparaître les paramètres cherchés,

$$\frac{\mathrm{d}^2 i}{\mathrm{d}t^2} + \frac{R}{L}\frac{\mathrm{d}i}{\mathrm{d}t} + \frac{1}{LC} i = 0\,.$$

On identifie alors $1/LC = {\omega_0}^2$ et $R/L = 2m\omega_0$ d'où

$$\boxed{\frac{\mathrm{d}^2 i}{\mathrm{d}t^2} + 2m\omega_0 \frac{\mathrm{d}i}{\mathrm{d}t} + {\omega_0}^2 i = 0\,.}$$

4 **Forme générale des solutions :** L'équation différentielle est homogène, il n'y a donc pas de solution particulière à déterminer (une autre formulation possible est de dire qu'elle est nulle). Pour déterminer la forme générale de la solution homogène, trouvons les racines du polynôme caractéristique,

$$r^2 + 2m\omega_0\, r + {\omega_0}^2 = 0\,.$$

Son discriminant vaut

$$4m^2{\omega_0}^2 - 4{\omega_0}^2 = 4{\omega_0}^2(m^2 - 1) < 0$$

car $m < 1$. Ainsi, les racines sont complexes conjuguées et valent

$$r_\pm = -\frac{2m\omega_0}{2} \pm \mathrm{i}\frac{\sqrt{4{\omega_0}^2(1-m^2)}}{2} = -m\omega_0 \pm \mathrm{i}\omega_0\sqrt{1-m^2} = -m\omega_0 \pm \mathrm{i}\Omega\,.$$

Comme le discriminant de l'équation caractéristique est négatif alors le régime est pseudo-périodique et les solutions s'écrivent toutes sous la forme

$$i(t) = [A\cos\Omega t + B\sin\Omega t]\,\mathrm{e}^{-m\omega_0 t}$$

Conditions initiales : Déterminons maintenant les conditions initiales nécessaires pour trouver les constantes A et B. D'après la question 1,

$$i(0^+) = 0 \qquad \text{et} \qquad \frac{\mathrm{d}i}{\mathrm{d}t}(0^+) = \frac{1}{L}u_L(0^+) = -\frac{U_0}{L}\,.$$

Constantes d'intégration : Ainsi, la condition initiale sur i donne

$$i(0^+) \underset{\text{sol}}{\overset{\uparrow}{=}} A \underset{\text{CI}}{\overset{\uparrow}{=}} 0\,.$$

En considérant directement $A = 0$ pour calculer la dérivée,

$$\frac{\mathrm{d}i}{\mathrm{d}t} = B\Omega\cos(\Omega t)\,\mathrm{e}^{-m\omega_0 t} - m\omega_0 B\sin(\Omega t)\,\mathrm{e}^{-m\omega_0 t}$$

donc

$$\frac{\mathrm{d}i}{\mathrm{d}t}(0^+) \underset{\text{sol}}{\overset{\uparrow}{=}} B\Omega \underset{\text{CI}}{\overset{\uparrow}{=}} -\frac{U_0}{L} \qquad \text{d'où} \qquad B = -\frac{U_0}{L\Omega}\,.$$

Conclusion :

$$\boxed{i(t) = -\frac{U_0}{L\Omega}\sin(\Omega t)\,\mathrm{e}^{-m\omega_0 t}\,.}$$

L'intensité est pseudo-périodique, et **Ω est sa pseudo-période.** On peut l'évaluer à partir de la pseudo-période T' lisible sur la courbe. Par exemple, $T' = t_2 - t_1$ d'où

$$\boxed{\Omega = \frac{2\pi}{t_2 - t_1}\,.}$$

5 Trouver la position des maxima n'est pas simple du tout à cause de l'amortissement exponentiel, qui complique beaucoup la recherche des zéros de la dérivée. Cependant, compte tenu de la courbe donnée, on peut faire l'approximation que la position des maxima est directement donnée par ceux du sinus car l'amortissement est faible. Ainsi, le k-ième maximum est atteint lorsque

$$\Omega t_k = -\frac{\pi}{2} + 2k\pi \qquad \text{soit} \qquad t = \frac{3}{4}T' + (k-1)T'$$

BY-NC-SA

© Étienne Thibierge, www.etienne-thibierge.fr

avec k un entier. y_1 et y_2 correspondent aux deux premiers maxima, aux instants $t_1 = 3T'/4$ et $t_2 = 7T'/4$. Ainsi,

$$\frac{y_2}{y_1} = \frac{\mathrm{e}^{-7m\omega_0 T'/4}}{\mathrm{e}^{-3m\omega_0 T'/4}} = \mathrm{e}^{-m\omega_0 T'}$$

Pour aboutir à une relation encore plus simple (je ne sais pas ce qu'attendait l'examinateur, qui l'aurait précisé au candidat au cour de l'oral) , on peut supposer $m \ll 1$, auquel cas $\Omega \sim \omega_0$ et donc $T' \simeq 2\pi/\omega_0$. Dans ce cas,

$$\boxed{\frac{y_2}{y_1} \simeq \mathrm{e}^{-2\pi m}\,.}$$

Filtrage passif

Exercice 3 : Filtre réjecteur

oral banque PT | 2 | 3

▷ *Fonction de transfert ;*
▷ *Bande passante.*

1 En basse fréquence, la bobine équivaut à un fil, donc la tension aux bornes de la cellule LC est nulle et on a $u_\mathrm{s} = u_\mathrm{e}$. Le filtre n'est donc ni un passe-haut, ni un passe-bande. En haute fréquence, le condensateur équivaut à un fil, donc par le même raisonnement $u_\mathrm{s} = u_\mathrm{e}$. Le filtre n'est donc pas non plus un passe-bas.

2 L'association parallèle de la bobine et du condensateur a pour admittance équivalente

$$\underline{Y_{LC}} = \mathrm{j}C\omega + \frac{1}{\mathrm{j}L\omega} = \frac{1 - LC\omega^2}{\mathrm{j}L\omega}\,.$$

Par un pont diviseur de tension,

$$\begin{aligned}\underline{H} = \frac{\underline{u_\mathrm{s}}}{\underline{u_\mathrm{e}}} &= \frac{R}{R + \underline{Z_{LC}}} \\ &= \frac{R\,\underline{Y_{LC}}}{1 + R\,\underline{Y_{LC}}} \\ &= \frac{R(1 - LC\omega^2)}{\mathrm{j}L\omega + R(1 - LC\omega^2)}\end{aligned}$$

$$\boxed{\underline{H} = \frac{1 - LC\omega^2}{1 - LC\omega^2 + \mathrm{j}\dfrac{L}{R}\omega}}$$

On trouve alors immédiatement

$$\boxed{\underline{H}(\omega = \omega_0) = 0\,,}$$

ce qui signifie que le filtre rejette un signal de pulsation ω_0, d'où le nom qui lui est donné.

> *Même si cela est très tentant, il n'est pas possible d'identifier ici une éventuelle forme canonique : vous ne connaissez pas la forme canonique d'un coupe-bande, et elle n'est pas donnée par l'énoncé. Ainsi, vous n'avez aucun moyen de savoir si le terme $jL\omega/R$ doit s'identifier à jQx ou jx/Q.*

3 La fréquence rejetée vaut

$$f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}} \qquad \text{soit} \qquad {f_0}^2 = \frac{1}{4\pi^2\,LC} \qquad \text{et} \qquad \boxed{C = \frac{1}{4\pi^2\,{f_0}^2\,L} = 10\,\mu\mathrm{F}\,.}$$

4 Améliorer la sélectivité du filtre signifie que la bande rejetée doit être aussi étroite que possible. Ainsi, pour ω proche mais légèrement différent de ω_0, $|\underline{H}|$ doit être aussi proche de 1 que possible. Dans cette limite

$$|\underline{H}| = \frac{1 - LC\omega^2}{\sqrt{(1 - LC\omega^2)^2 + \left(\dfrac{L\omega}{R}\right)^2}}$$

Ainsi, on a donc intérêt à prendre une résistance R la plus grande possible que pour que le dénominateur soit aussi proche que possible du numérateur.

BY-NC-SA

© Étienne Thibierge, www.etienne-thibierge.fr

Il est également possible de se lancer dans un calcul de bande rejetée et de pulsations de coupure, mais c'est beaucoup plus lourd.

Par définition, les pulsations de coupure sont telles que

$$|\underline{H}(\omega=\omega_c)| = \frac{H_{max}}{\sqrt{2}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \qquad soit \qquad |\underline{H}(\omega=\omega_c)|^2 = \frac{1}{2}$$

avec ici

$$|\underline{H}| = \frac{\left(RC\omega - \dfrac{R}{L\omega}\right)^2}{1+\left(RC\omega - \dfrac{R}{L\omega}\right)^2}\,.$$

On cherche donc les pulsations telles que

$$\left(RC\omega - \frac{R}{L\omega}\right)^2 = 1 \qquad soit \qquad RC\omega - \frac{R}{L\omega} = \pm 1\,.$$

On obtient alors une équation polynômiale du second degré,

$$RLC\omega^2 - R \pm L\omega = 0 \qquad soit \qquad \omega^2 \pm \frac{1}{RC}\omega - \frac{1}{LC} = 0\,.$$

Commençons par le signe $\oplus$. Les deux racines sont

$$\omega_\pm = -\frac{1}{2RC} \pm \frac{1}{2}\sqrt{\frac{1}{R^2C^2} + \frac{4}{LC}}\,,$$

mais seule la solution avec le signe $\oplus$ est physiquement pertinente car l'autre donne une pulsation négative. De même, en prenant le signe $\ominus$ dans l'équation polynômiale, il vient

$$\omega'_\pm = +\frac{1}{2RC} \pm \frac{1}{2}\sqrt{\frac{1}{R^2C^2} + \frac{4}{LC}}$$

avec cette fois encore la nécessité de conserver le signe $\oplus$ pour avoir une pulsation positive. On en déduit les deux pulsations de coupure,

$$\omega_c = \frac{1}{2}\sqrt{\frac{1}{R^2C^2} + \frac{4}{LC}} \pm \frac{1}{2RC}$$

et donc la bande passante, qui vaut

$$\Delta\omega = \omega_{c+} - \omega_{c-} = \frac{1}{RC}\,.$$

Par conséquent, on confirme ainsi qu'il vaut mieux ***choisir une résistance élevée*** *pour affiner la banque rejetée.*

Par analogie avec un passe bande, la bande rejetée a une largeur

$$\Delta\omega = \frac{\omega_0}{Q}$$

Il faut donc maximiser le facteur de qualité pour la rendre la plus étroite possible ... mais dans cet exercice, le circuit n'est pas un RLC série, si bien que le facteur de qualité n'a pas son expression habituelle, mais il s'écrit

$$Q = R\sqrt{\frac{C}{L}}\,.$$

Comme indiqué plus haut, anticiper cette expression demande un recul qui me semble hors de portée au niveau PT.

Notez néanmoins que l'examinateur a demandé au candidat ayant tiré cet exercice le lien entre $\Delta\omega$ et Q, puis une discussion sur la façon de dimensionner le facteur de qualité, avant de passer à l'exercice suivant sans que le candidat n'ait à se lancer dans les calculs de bande passante.

BY-NC-SA

© Étienne Thibierge, www.etienne-thibierge.fr

Exercice 4 : Dipôles masqués

oral CCINP MP | 3 | 1

▷ *Problème ouvert.*

▷ Comme le courant dans le circuit est non nul en régime continu, alors le condensateur est forcément monté en parallèle d'un autre dipôle ;
▷ Comme la tension de sortie est nulle en basse fréquence, elle est forcément mesurée aux bornes de la bobine ;
▷ Comme la tension de sortie est nulle en haute fréquence, elle est forcément mesurée aux bornes du condensateur.

⇝ Le dipôle D_2 est nécessairement une association parallèle entre la bobine et le condensateur ;

⇝ Le dipôle D_1 est donc forcément la résistance : s'il s'agissait d'un fil on aurait $s = e$ à toute fréquence ;

⇝ Le montage est donc celui de la figure 3.

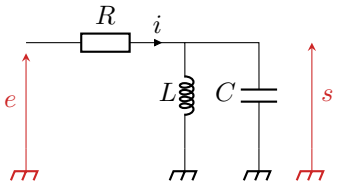


Figure 3 – Les dipôles démasqués !.

• **Analyse en régime continu :** la bobine équivaut à un fil, donc la tension aux bornes de la résistance est directement égale à E, d'où avec la loi d'Ohm

$$E = RI \qquad \text{soit} \qquad \boxed{R = \frac{E}{I} = 3\,\text{k}\Omega\,.}$$

• **Analyse en régime sinusoïdal :** l'admittance équivalente de l'association de la bobine et du condensateur est

$$\underline{Y} = \frac{1}{\text{j}L\omega} + \text{j}C\omega\,.$$

Avec un pont diviseur de tension,

$$\underline{H} = \frac{1/\underline{Y}}{R + 1/\underline{Y}} = \frac{1}{1 + \underline{Y}R} \qquad \text{soit} \qquad \underline{H} = \frac{1}{1 + \dfrac{R}{\text{j}L\omega} + \text{j}RC\omega}\,.$$

On peut donc identifier avec la forme canonique donnée,

$$\begin{cases} \dfrac{R}{\text{j}L\omega} = -\dfrac{\text{j}Q\omega_0}{\omega} \\ \text{j}RC\omega = \text{j}Q\dfrac{\omega}{\omega_0} \end{cases} \qquad \text{soit} \qquad \begin{cases} Q\omega_0 = \dfrac{R}{L} \\ \dfrac{Q}{\omega_0} = RC \end{cases}$$

D'après les valeurs expérimentales,

$$\omega_0 = 2\pi f_0 = 6{,}3 \cdot 10^3\,\text{rad}\cdot\text{s}^{-1} \qquad \text{et} \qquad Q = \frac{f_0}{\Delta f} = 5\,.$$

On en déduit

$$\boxed{L = \frac{R}{Q\omega_0} = 95\,\text{mH} \qquad \text{et} \qquad C = \frac{Q}{\omega_0 R} = 2{,}7 \cdot 10^{-7}\,\text{F}\,.}$$

Montages à ALI

Exercice 5 : Filtre passe-tout déphaseur

2 | 1

▷ *Fonction de transfert ;*
▷ *Tracé d'un diagramme de Bode ;*
▷ *Régime linéaire.*

BY-NC-SA

© Étienne Thibierge, www.etienne-thibierge.fr

La rétroaction du montage est un peu plus complexe qu'une simple rétroaction négative, néanmoins on peut supposer le fonctionnement linéaire de l'ALI.

1 La loi des nœuds en termes de potentiel exprimée à l'entrée $\ominus$ donne

$$\frac{\underline{E}-\underline{V_-}}{R}+\frac{\underline{S}-\underline{V_-}}{R}=0 \qquad \text{d'où} \qquad \underline{V_-}=\frac{1}{2}\left(\underline{E}+\underline{S}\right).$$

Un pont diviseur de tension dans la branche du bas donne

$$\frac{\underline{V_+}}{\underline{E}}=\frac{1/\mathrm{j}C\omega}{1/\mathrm{j}C\omega+R}=\frac{1}{1+\mathrm{j}RC\omega}.$$

Le fonctionnement linéaire permet d'identifier $\underline{V_+}=\underline{V_-}$, soit

$$\frac{1}{1+\mathrm{j}RC\omega}\underline{E}=\frac{1}{2}\left(\underline{E}+\underline{S}\right) \qquad \text{donc} \qquad \underline{S}=\left(\frac{2}{1+\mathrm{j}RC\omega}-1\right)\underline{E}$$

et ainsi

$$\boxed{\underline{H}=\frac{1-\mathrm{j}RC\omega}{1+\mathrm{j}RC\omega}.}$$

2 La fonction de transfert est le quotient de deux nombres complexes conjugués, donc de même module : on en déduit que $|\underline{H}|=1$ et donc $G_{\mathrm{dB}}=0$ quelle que soit la pulsation.

Calculons maintenant la phase,

$$\begin{aligned}\varphi=\arg\underline{H}&=\arg(1-\mathrm{j}RC\omega)-\arg(1+\mathrm{j}RC\omega)\\&=\arctan\frac{-RC\omega}{1}-\arctan\frac{RC\omega}{1}\\&=-2\arctan(RC\omega).\end{aligned}$$

Ainsi,

$$\varphi\underset{\mathrm{BF}}{\sim}0 \qquad \text{et} \qquad \varphi\underset{\mathrm{HF}}{\sim}-\pi.$$

> *Rappelons que l'argument d'un complexe $\underline{Z}=X+jY$ vaut $\arctan Y/X$, **mais seulement si** $X>0$ ... et si $X<0$ on traite le signe séparément ($\arg(-1)=\pi$) pour s'y ramener.*
>
> *Il y a ici un piège : une analyse asymptotique donne $\underline{H}\underset{HF}{\sim}-1$ et donne donc très envie d'écrire $\varphi\sim\pi$ ... ce qui s'avère faux. Je suis au regret de ne pas avoir d'idée de ce qu'il faudrait faire pour se rendre compte du piège.*

3 Le montage laisse passer toutes les fréquences, mais les déphase sélectivement.

Exercice 6 : Simulateur d'inductance

3 | 2

▷ *Impédance d'entrée ;*
▷ *Régime linéaire.*

L'exercice consiste à déterminer l'impédance d'entrée du montage, qui doit s'écrire sous la forme $\mathrm{j}L_{\text{éq}}\omega$, avec $L_{\text{éq}}$ l'inductance équivalente, qui dépend de R et C. Raisonnons avec les notations de la figure 4.

- **Tension de sortie de l'ALI ❶ :** par un pont diviseur,

$$v_{1-}=\frac{R}{2R}s_1=\frac{1}{2}s_1.$$

L'ALI fonctionnant en régime linéaire, $v_{1-}=v_{1+}=u$ d'où

$$s_1=2u.$$

- **Tension de sortie de l'ALI ❷ :** d'après la loi des nœuds en potentiel,

$$\frac{s_2-v_{2-}}{1/\mathrm{j}C\omega}+\frac{s_1-v_{2-}}{R}=0$$

BY-NC-SA

© Étienne Thibierge, www.etienne-thibierge.fr

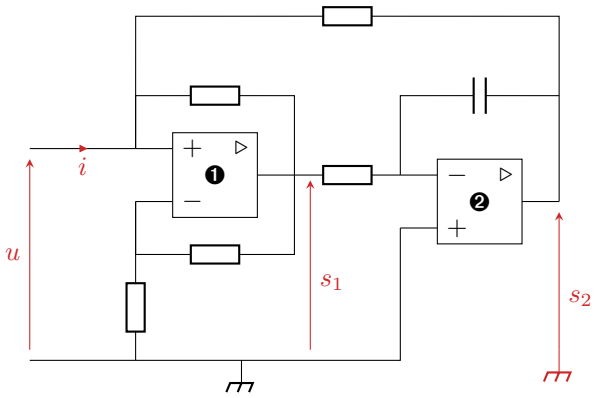


Figure 4 – Simulateur d'inductance.

et comme $v_{2-} = v_{2+} = 0$, alors

$$\mathrm{j}C\omega s_2 + \frac{s_1}{R} = 0 \qquad \text{soit} \qquad s_2 = -\frac{1}{\mathrm{j}RC\omega}s_1 = -\frac{2}{\mathrm{j}RC\omega}u\,.$$

- **Loi des nœuds à l'entrée $\oplus$ de l'ALI ❶ :**

$$i + \frac{s_2 - v_{1+}}{R} + \frac{s_1 - v_{1+}}{R} = 0$$

ce qui donne

$$i - \frac{2}{\mathrm{j}R^2C\omega}u - \cancel{\frac{u}{R}} + \cancel{\frac{2u-u}{R}} = 0$$

ce qui donne enfin

$$\boxed{u = \mathrm{j}\underbrace{\frac{R^2C}{2}}_{=L_{\text{éq}}}\omega\, i\,.}$$

Exercice 7 : Démodulateur à déphasage

oral banque PT | 3 | 3

▷ *Montage à plusieurs blocs ;*
▷ *Régime linéaire ;*
▷ *Filtrage.*

> *Les premières questions sont d'un niveau tout à fait raisonnable, en revanche la dernière est vraiment très difficile.*

1 Un ALI idéal se caractérise par
▷ des courants de polarisation nuls ;
▷ un courant de sortie indépendant de la tension de sortie ;
▷ une saturation éventuelle de la tension de sortie ($V_{\text{sat}} \simeq 15\,\text{V}$) et du courant de sortie ($i_{\text{sat}} \simeq 40\,\text{mA}$).
On peut également supposer son gain infini, et un slew rate infini.

L'ALI présent dans le système possède une rétroaction sur sa borne $\ominus$, il fonctionne donc probablement **en régime linéaire**.

2 Par la loi des nœuds en potentiel,

$$\frac{\underline{U_\text{e}} - \underline{V_-}}{R} + \frac{\underline{U_1} - \underline{V_-}}{R} = 0 \qquad \text{soit} \qquad \underline{V_-} = \frac{\underline{U_1} + \underline{U_\text{e}}}{2}\,.$$

Par un pont diviseur de tension,

$$\frac{\underline{V_+}}{\underline{U_\text{e}}} = \frac{1/\mathrm{j}C_1\omega}{R_1 + 1/\mathrm{j}C_1\omega} = \frac{1}{1+\mathrm{j}R_1C_1\omega} \qquad \text{donc} \qquad \underline{V_+} = \frac{1}{1+\mathrm{j}R_1C_1\omega}\underline{U_\text{e}}\,.$$

BY-NC-SA

© Étienne Thibierge, www.etienne-thibierge.fr

L'ALI fonctionnant en régime linéaire, $\underline{V_-} = \underline{V_+}$, donc

$$\frac{\underline{U_1} + \underline{U_e}}{2} = \frac{1}{1+\mathrm{j}R_1C_1\omega}\underline{U_e} \qquad \text{soit} \qquad \underline{U_1} = \frac{2}{1+\mathrm{j}R_1C_1\omega}\underline{U_e} - \underline{U_e}$$

d'où

$$\boxed{\underline{H_1} = \frac{1-\mathrm{j}R_1C_1\omega}{1+\mathrm{j}R_1C_1\omega}\,.}$$

La fonction de transfert $\underline{H_1}$ est le quotient de deux nombres complexes conjugués, donc de même module : on en déduit directement

$$\forall\omega, \quad \boxed{\left|\underline{H_1}\right| = 1\,.}$$

L'argument est donné par

$$\arg\underline{H_1} = \arg(1-\mathrm{j}R_1C_1\omega) - \arg(1+\mathrm{j}R_1C_1\omega) = \arctan\frac{-R_1C_1\omega}{1} - \arctan\frac{R_1C_1\omega}{1}$$

On en conclut

$$\boxed{\arg\underline{H_1} = -2\arctan(R_1C_1\omega)\,.}$$

3 Comme $\left|\underline{H_1}\right| = 1$, alors u_e et u_1 sont toujours de même amplitude. La condition porte donc sur le déphasage : on cherche ω_0 tel que

$$\arg\underline{H_1}(\omega_0) = -2\arctan(R_1C_1\omega_0) = -\frac{\pi}{2} \qquad \text{soit} \qquad \arctan(R_1C_1\omega_0) = \frac{\pi}{4}$$

et comme $\tan(\pi/4) = 1$, il vient

$$\boxed{\omega_0 = \frac{1}{R_1C_1}\,.}$$

4 La loi de comportement du multiplieur s'écrit ici

$$u_2(t) = Ku_e(t)\,u_1(t)\,.$$

Posons $\varphi_1(\omega) = -2\arctan(R_1C_1\omega)$: d'après ce qui précède,

$$u_1(t) = A\cos(\omega t + \varphi_1)\,.$$

On en déduit

$$\begin{aligned} u_2(t) &= KA^2\cos(\omega t)\cos(\omega t+\varphi_1) \\ &= \frac{KA^2}{2}\left[\cos(2\omega t+\varphi_1) + \cos(\varphi_1)\right] \\ \boxed{u_2(t) &= \frac{KA^2}{2}\cos(\varphi_1) + \frac{KA^2}{2}\cos(2\omega t+\varphi_1)\,.} \end{aligned}$$

5 Si $\omega = \omega_0$, alors par définition $\varphi_1 = -\pi/2$ et donc

$$u_2(t) = \frac{KA^2}{2}\cos\left(2\omega_0 t - \frac{\pi}{2}\right)$$

La fonction de transfert de l'association R_2, C_2 vaut

$$\underline{H_2} = \frac{1/\mathrm{j}C_2\omega}{R_2 + 1/\mathrm{j}C_2\omega} = \frac{1}{1+\mathrm{j}R_2C_2\omega}\,,$$

ce qui donne

$$\left|\underline{H_2}\right| = \frac{1}{\sqrt{1+(R_2C_2\omega)^2}} \qquad \text{et} \qquad \varphi_2 = \arg\underline{H_2} = -\arctan(R_2C_2\omega)\,.$$

On a donc

$$\boxed{u_s(t) = \frac{1}{\sqrt{1+(2R_2C_2\omega_0)^2}}\cos\left(2\omega_0 t - \frac{\pi}{2} - \arctan(2R_2C_2\omega_0)\right)}$$

BY-NC-SA

© Étienne Thibierge, www.etienne-thibierge.fr

La tension u_s est harmonique, donc pour qu'elle soit constante il faut que son amplitude soit nulle. Le filtre étant passe-bas, il faut que la pulsation $2\omega_0$ soit bien supérieure à la pulsation de coupure du filtre, soit

$$2\omega_0 \gg \frac{1}{R_2C_2} \qquad \text{soit} \qquad \frac{2}{R_1C_1} \gg \frac{1}{R_2C_2} \qquad \text{d'où} \qquad \boxed{C_2 \gg \frac{R_1C_1}{2R_2}\,.}$$

6 Pour la tension d'entrée proposée, le déphasage φ_1 en sortie de l'ALI vaut

$$\varphi_1 = -2\arctan\left[R_1C_1(\omega_0+\Delta\omega)\right] = -2\arctan\left(1+\frac{\Delta\omega}{\omega_0}\right)$$

car $R_1C_1\omega_0 = 1$. Par un développement limité autour de $x=1$, sachant que $\arctan'(x) = 1/(1+x^2)$,

$$\varphi_1 \simeq -\frac{\pi}{2} - \frac{2}{1+1^2}\frac{\Delta\omega}{\omega_0} = -\frac{\pi}{2} - \frac{\Delta\omega}{\omega_0}\,.$$

Le terme de fréquence double de la tension u_2 sera coupé par le filtre passe-bas, en revanche comme cette fois $\varphi_1 \neq \pi/2$, la tension de sortie sera non nulle, égale à

$$U_s = \frac{KA^2}{2}\cos(\varphi_1) = \frac{KA^2}{2}\sin\left(-\frac{\Delta\omega}{\omega_0}\right)$$

et comme $\Delta\omega \ll \omega_0$, un développement limité donne

$$\boxed{U_s = -\frac{KA^2}{2}\frac{\Delta\omega}{\omega_0}\,.}$$

La mesure de $\Delta\omega$ est donc possible à partir de celle de la tension de sortie.

> *Le calcul que je propose ci-dessus me semble bien trop difficile pour être celui attendu lors d'un oral de banque PT ... mais je ne vois pas comment faire autrement pour répondre à la question !*

Oscillateurs

Exercice 8 : Astable compact

oral banque PT | 2 | 2 |

▷ *Oscillateur de relaxation ;*
▷ *Période des oscillations.*

1 À l'aide d'un GBF, on impose en entrée un signal sinusoïdal d'amplitude suffisante (il faut pouvoir atteindre les tensions $\pm V_1$). On enregistre les deux tensions u_e et u_s à l'oscilloscope, que l'on affiche en mode XY.

Le montage est un **comparateur à hystérésis inverseur**. L'ALI fonctionne en régime de saturation. S'il est en état de saturation haute, il y reste tant que $u_e < V_1$; et s'il est en état de saturation basse, il y reste tant que $u_e > -V_1$.

2 On a $v_- = u_e$, et par un pont diviseur de tension,

$$\frac{v_+}{u_s} = \frac{R_1}{R_1+R_2}\,.$$

V_1 est la tension de basculement haut → bas. On suppose donc l'ALI en saturation haute, et il bascule lorsque

$$v_+ = v_- \qquad \text{soit} \qquad \frac{R_1}{R_1+R_2}V_{sat} = u_e$$

d'où on déduit directement

$$\boxed{V_1 = \frac{R_1}{R_1+R_2}V_{sat}\,.}$$

3 La courbe en traits pleins correspond à u_C : en raison de la continuité de la tension aux bornes d'un condensateur, la courbe en traits pointillés ne peut convenir. Celle-ci représente donc u_s : l'ALI fonctionne en régime de saturation.

BY-NC-SA

© Étienne Thibierge, www.etienne-thibierge.fr

On observe une succession de phases de charge et de décharge du condensateur qui font basculer l'ALI lorsque $u_C = \pm V_1$.

4 Pendant la première phase, l'ALI est en saturation haute : $u_\text{s} = +V_\text{sat}$.

Équation différentielle : d'après la loi des mailles,

$$u_C + R_3 i_3 = +V_\text{sat} \qquad \text{soit} \qquad R_3 C \frac{\mathrm{d}u_C}{\mathrm{d}t} + u_C = V_\text{sat}\,.$$

Solutions :

$$u_C(t) = V_\text{sat} + A\,\mathrm{e}^{-t/\tau} \qquad \text{avec} \qquad \tau = R_3 C$$

Condition initiale :

$$u_C(0^+) \underset{\substack{\uparrow\\ \text{courbe}}}{=} -V_1 \underset{\substack{\uparrow\\ \text{sol}}}{=} V_\text{sat} + A \qquad \text{d'où} \qquad A = -V_1 - V_\text{sat} = -\frac{2R_1+R_2}{R_1+R_2} V_\text{sat}\,.$$

Durée de la première phase : il y a basculement à l'instant t_1 tel que

$$u_C(t_1) \underset{\substack{\uparrow\\ \text{sol}}}{=} -\frac{2R_1+R_2}{R_1+R_2} V_\text{sat}\,\mathrm{e}^{-t_1/\tau} + V_\text{sat} \underset{\substack{\uparrow\\ \text{basculement}}}{=} V_1 = \frac{R_1}{R_1+R_2} V_\text{sat}$$

On résout donc

$$-\frac{2R_1+R_2}{R_1+R_2}\,\mathrm{e}^{-t_1/\tau} + 1 = \frac{R_1}{R_1+R_2} \qquad \text{soit} \qquad -(2R_1+R_2)\,\mathrm{e}^{-t_1/\tau} + R_1 + R_2 = R_1 \qquad \text{donc} \qquad \mathrm{e}^{-t_1/\tau} = \frac{R_2}{2R_1+R_2}$$

ce qui donne enfin

$$t_1 = \tau \ln \frac{2R_1+R_2}{R_2}$$

On procède de même pour la deuxième phase, qui dure un temps $t_2 = t_1$ et on en déduit la période des oscillations $T = t_1 + t_2$, qui vaut

$$T = 2\tau \ln \frac{2R_1+R_2}{R_2} \qquad \text{soit} \qquad \boxed{T = 2R_3 C \ln\left(1 + 2\frac{R_1}{R_2}\right)\,.}$$

Exercice 9 : Oscillateur de Hartley

oral banque PT | 2 | 2 |

- *Oscillateur quasi-sinusoïdal ;*
- *Condition d'oscillation ;*
- *Démarrage des oscillations.*

1 • **Limite basse fréquence :** la tension de sortie est mesurée aux bornes d'une bobine, qui équivaut alors à un fil, elle est donc nulle.

• **Limite haute fréquence :** notons $\underline{u_C}$ la tension aux bornes du condensateur. Par un pont diviseur de tension,

$$\underline{u_{L_2}} = \frac{\mathrm{j}L_2\omega}{\mathrm{j}L_1\omega + \mathrm{j}L_2\omega}\underline{u_C} = \frac{L_2}{L_1+L_2}\underline{u_C}\,.$$

Comme $\underline{u_C} \to 0$ dans la limite haute fréquence, alors $\underline{u_{L_2}}$ également.

• **Conclusion :** le filtre est un passe bande, la fonction de transfert correspondante est donc $\underline{H_2}$. En effet, $\underline{H_1}(\omega = 0) = H_0 \neq 0$ et $\underline{H_3}(\omega \to \infty) = H_0 \neq 0$.

2 À la résonance, $\underline{H}(\omega = \omega_0) = H_0 \in \mathbb{R}$, donc $\varphi = 0$. De la courbe de phase on déduit donc

$$\boxed{f_0 = 1\,\text{kHz}\,,}$$

et de la courbe de gain

$$20 \log H_0 = -4{,}5 \qquad \text{d'où} \qquad \boxed{H_0 = 10^{-4{,}5/20} \simeq 0{,}6\,.}$$

Pour le facteur de qualité le plus simple est d'étudier la bande passante à $-3\,\text{dB}$,

$$Q = \frac{\omega_0}{\Delta\omega} = \frac{f_0}{\Delta f} \simeq \frac{1000}{80} \qquad \text{soit} \qquad \boxed{Q = 12{,}5\,.}$$

BY-NC-SA

© Étienne Thibierge, www.etienne-thibierge.fr

> *Attention, le module de $\underline{H}$ à la résonance n'est pas toujours égal à H_0. Ce n'est vrai que pour une résonance de type passe-bande. En revanche, pour une résonance de type passe-bas ou passe-haut d'ordre 2, le facteur de qualité intervient. Ainsi, il est toujours nécessaire de passer par un calcul de $\underline{H}(\omega=\omega_0)$.*

3 Le montage à ALI est un amplificateur non-inverseur. Avec un pont diviseur de tension, on obtient

$$\boxed{\underline{H_{ALI}} = \frac{R_2 + \alpha R_2}{R_2} = 1 + \alpha\,.}$$

D'après le critère de Barkhausen, si les oscillations sont parfaitement sinusoïdales, alors

$$\underline{H_2}\,\underline{H_{ALI}} = 1 \qquad \text{soit} \qquad \frac{\dfrac{\mathrm{j}\omega}{Q\omega_0} H_0}{1 + \dfrac{\mathrm{j}\omega}{Q\omega_0} - \left(\dfrac{\omega}{\omega_0}\right)^2} (1+\alpha) = 1 \qquad \text{et} \qquad \frac{\mathrm{j}\omega}{Q\omega_0} H_0(1+\alpha) = 1 + \frac{\mathrm{j}\omega}{Q\omega_0} - \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2$$

Par identification des parties réelles,

$$0 = 1 - \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2 \qquad \text{soit} \qquad \boxed{\omega = \omega_0\,,}$$

les oscillations ont lieu à la fréquence centrale du filtre. Par identification des parties imaginaires,

$$H_0(1+\alpha) = 1 \qquad \text{d'où} \qquad \boxed{\alpha = \frac{1}{H_0} - 1 = \frac{2}{3}\,.}$$

> *Le critère de Barkhausen fournit en réalité deux conditions, en identifiant la partie réelle et la partie imaginaire. L'une des deux donne la condition d'amplification, l'autre donne la pulsation d'oscillation. Pour gagner du temps lors de l'oral, je pense qu'on peut d'emblée affirmer que la fréquence des oscillations est f_0 et avancer plus rapidement pour trouver α.*

4 Étudier le démarrage des oscillations demande de repasser dans le domaine temporel. Avec les fonctions de transfert,

$$\underline{H_2}\,\underline{H_{ALI}}\,\underline{u} = \underline{u} \qquad \text{soit} \qquad \mathrm{j}\omega \frac{H_0(1+\alpha)}{Q\omega_0}\underline{u} = \underline{u} + \frac{\mathrm{j}\omega}{Q\omega_0}\underline{u} + \left(\frac{\mathrm{j}\omega}{\omega_0}\right)^2 \underline{u}$$

En regroupant,

$$\left(\frac{\mathrm{j}\omega}{\omega_0}\right)^2 \underline{u} + \frac{\mathrm{j}\omega}{Q\omega_0}\left(H_0(1+\alpha) - 1\right)\underline{u} + \underline{u} = 0$$

et on en déduit

$$\frac{1}{{\omega_0}^2}\frac{\mathrm{d}^2 u}{\mathrm{d}t^2} + \frac{1}{\omega_0 Q}\left(H_0(1+\alpha) - 1\right)\frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}t} + u = 0$$

ou encore sous forme canonique

$$\frac{\mathrm{d}^2 u}{\mathrm{d}t^2} + \frac{\omega_0}{Q}\left(H_0(1+\alpha) - 1\right)\frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}t} + {\omega_0}^2 u = 0$$

Les oscillations démarrent si le transitoire est instable. C'est le cas si les termes de l'équation différentielle sont de signe différent, i.e. $H_0(1+\alpha) - 1 < 0$ c'est-à-dire $\alpha < 2/3$.

> *Cette approche permet également de répondre à la question précédente : les oscillations sont parfaitement sinusoïdales si l'équation différentielle s'identifie à celle d'un oscillateur harmonique, c'est-à-dire si le terme d'ordre 1 est nul.*

Pour trouver la croissance de l'amplitude, il faut résoudre explicitement l'équation différentielle. Le polynôme caractéristique s'écrit

$$r^2 + \frac{\omega_0}{Q}\left(H_0(1+\alpha) - 1\right) r + {\omega_0}^2 = 0$$

et il a pour racines

$$r_\pm = \frac{\omega_0}{2Q}\left(H_0(1+\alpha) - 1\right) \pm \mathrm{j}\frac{\omega_0}{2}\sqrt{\frac{\left(H_0(1+\alpha)-1\right)^2}{Q^2} - 4} = \frac{1}{\tau} \pm \mathrm{j}\omega\,.$$

On en déduit

$$u(t) = \mathrm{e}^{+t/\tau}\left[A\cos(\omega t) + B\sin(\omega t)\right]$$

avec A et B deux constantes dépendant des conditions initiales. On constate que **l'amplitude des oscillations augmente exponentiellement**, jusqu'à atteindre la saturation de l'ALI.

BY-NC-SA

© Étienne Thibierge, www.etienne-thibierge.fr

Électronique numérique

Exercice 10 : Échantillonnage et spectre

exemple officiel banque PT | 2 | 0

▷ *Critère de Shannon ;*
▷ *Modification du spectre par échantillonnage.*

1 Comme le critère de Shannon est vérifié pour le spectre 1, alors la fréquence maximale du signal analogique est $f_{\max} = 450\,\text{Hz}$. Puisque $f_{\max} > f_{e2}$, alors le critère de Shannon **n'est pas respecté** pour le spectre 2.

2 Lors de l'échantillonnage, toute composante de fréquence f se retrouve répliquée à la fréquence $f_e - f$. Ainsi, le pic présent dans le spectre 1 à 300 Hz a une réplique dans le spectre 2 à 200 Hz.

3 Le pic à 450 Hz du spectre 1 se trouve répliqué à 50 Hz lors de l'échantillonnage à f_{e2}, où le spectre 1 possède déjà un pic de même amplitude. Les deux composantes se somment alors dans le signal échantillonné. Si jamais les deux composantes sont en opposition de phase, comme elles sont de même amplitude, alors elles s'annulent dans le signal échantillonné, qui en fin de compte ne fait plus apparaître de composante à 50 Hz.

BY-NC-SA

© Étienne Thibierge, www.etienne-thibierge.fr